

Übungen

- Übungsanmeldung
 - Verlängert bis Fr. 09.11., 12:00 Uhr
- Übungskorrektur
 - Ab dieser Woche alle vier Aufgaben
 - Bitte Aufgaben 1+2 und 3+4 auf **getrennte Zettel**

Zusammenfassung

- Weg, Pfad, Kreis
- schwacher/induzierter Teilgraph
- Zusammenhangskomponenten (ZHK)
- Bäume und Wälder
 - Baum: kreisfrei, zusammenhängend, $n-1$ Kanten

Eigenschaften von Bäumen

Satz: Sei $G=(V,E)$. Die folgenden Aussagen sind äquivalent

1. **G ist ein Baum.**
2. **$\forall u,v \in V: \exists! u$ - v -Pfad in G**
3. **G ist zusammenhängend, $G=(V,E \setminus \{e\})$ ist nicht zusammenhängend für alle $e \in E$.**
4. **G ist zusammenhängend und hat genau $n-1$ Kanten.**
5. **G ist kreisfrei und hat genau $n-1$ Kanten.**
6. **G ist kreisfrei und für alle nicht inzidenten $u,v \in V: G'=(V, E \cup \{u,v\})$ enthält Kreis.**

Spannbäume

Def: Sei $G=(V,E)$ ein zusammenhängender Graph.

$T=(V, E_T)$, $E_T \subseteq E$ ist Spannbaum von $G \Leftrightarrow T$ ist Baum.

Algorithmus SPANNBAUM

Eingabe: zusammenhängender $G=(V,E)$

- while $G=(V,E)$ enthält Kreis K
 - Sei e beliebige Kreiskante. $E:=E \setminus \{e\}$.

Ausgabe: Spannbaum $T=(V,E)$ von G

Korrektheit des Algorithmus

Satz: Algorithmus SPANNBAUM berechnet bei Eingabe eines zusammenhängenden $G=(V,E)$ einen Spannbaum T mit $m-n+1$ Schleifendurchläufen.

Korrektheit: T ist zusammenhängend.

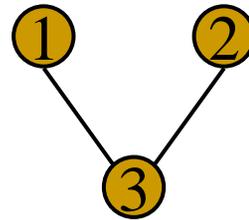
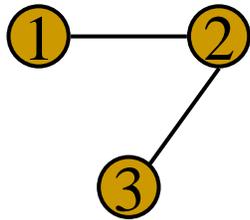
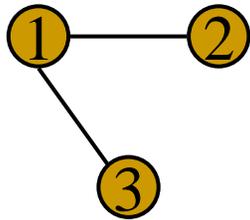
- Schleifeninvariante: G bleibt zusammenhängend.
- Sei u,v Knoten mit u - v -Pfad, der eine Kreiskante $e=\{v_i, v_{i+1 \bmod k}\}$ aus dem Kreis $K=(v_0, \dots, v_{k-1})$ verwendet. Dann kann e durch den Pfad $(v_i, v_{i-1}, \dots, v_0, v_{k-1}, \dots, v_{i+1})$ ersetzt werden.
- Schleifenoperation erhält Schleifeninvariante.
- Nach Terminierung ist T kreisfrei. Algorithmus muss terminieren, da die Kantenzahl sukzessive verringert wird.

Laufzeit:

- Spannbaum ist Baum und hat daher $n-1$ Kanten.
- Jeder Schleifendurchlauf verringert die Kantenzahl um Eins:
 \Rightarrow #Schleifendurchläufe = $m-(n-1)$.

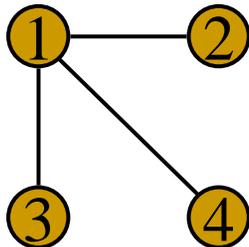
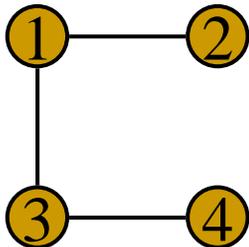
Spannbaum nicht eindeutig

Betrachten Spann­b­ume des K_3 :



- Anzahl markierter Spann­b­ume: 3
 - Unterscheidbarkeit nur durch Knotenmarkierung
- Alle 3 markierten Spann­b­ume sind isomorph.

Nicht-isomorphe Spann­b­ume des K_4 :



Anzahl Bäume

Knoten #Bäume	2	3	4	5	6	7	8
markiert	1	3	16	125	1296	16807	2621441
nicht- isomorph	1	1	2	3	6	11	23

Satz von Cayley

Satz (Cayley):

Für $n \geq 2$ gibt es genau n^{n-2} markierte Bäume.

- Sei $V=[n]$.
- Sei T_n die Menge markierter Bäume mit n Knoten.
- Idee: Definieren Bijektion PK: $T_n \rightarrow [n]^{n-2}$.
- Daher gilt $|T_n| = n^{n-2}$.

Prüferkode PK

Algorithmus Kodierung

Eingabe: $T=(G,V) \in T_n$

1. $i \leftarrow 1$
2. while $|V|>2$ do
 1. Sei $v_i \in T$ Blatt mit kleinster Markierung
 2. $t_i \leftarrow$ Nachbar von v_i in T ; $i \leftarrow i+1$;
 3. $V \leftarrow V \setminus \{v_i\}$, $E \leftarrow E \setminus \{v_i, t_i\}$

Ausgabe: Prüferkode (t_1, \dots, t_{n-2})

Terminierung:

- In jedem Schritt wird ein Knoten entfernt.
- Algorithmus terminiert nach $|V|-2$ Schleifendurchläufen.

Korrektheit:

- z.z.: (1) In jedem Baum mit $n>2$ Knoten existiert stets ein Blatt.
(2) Durch Entfernen eines Blattes bleibt T ein Baum.

Korrektheit

ad (1): Sei T ein Baum. Suchen Blatt algorithmisch

- Markiere beliebigen Knoten v .
- while ($\deg(v) > 1$)
 - Markiere unmarkierten Nachbarknoten u von v . $v \leftarrow u$;
- Algorithmus terminiert, da kein Knoten zweimal besucht werden kann.
- Bei Terminierung ist v ein Knoten mit $\deg(v) = 1$, d.h. ein Blatt.

ad (2): Angenommen Blatt w werde entfernt.

- Sei $u, v \neq w$ beliebig mit u - v -Pfad $p = (u = v_0, \dots, v_k = v)$.
- w kann nicht in p enthalten sein, da innere Knoten v_1, \dots, v_{k-1} mindestens Grad 2 besitzen

Grad der Knoten aus Prüferkode

Lemma: Sei $T=(V,E)$ ein Baum. Jedes $v \in V$ kommt im Prüferkode von T genau $\deg(v)-1$ mal vor.

- Blätter kommen im Prüferkode nicht vor.
- Sei v innerer Knoten in T .
 - Am Ende des Algorithmus Kodierung ist v entweder entfernt, oder v ist ein Blatt.

Fall 1: v entfernt

- D.h. $\deg(v)-1$ Nachbarn von v wurden entfernt.
- Pro Entfernen eines Nachbarn von v taucht v einmal im Prüferkode auf.
- Danach war v ein Blatt und wurde entfernt.

Fall 2: v ist Blatt

- Wie zuvor nur ohne den dritten Schritt.

Invertieren von PK

Dekodierung des PK: $[n]^{n-2} \Rightarrow T$

Algorithmus Dekodierung

Eingabe: t_1, \dots, t_{n-2}

1. $V \leftarrow \{1, 2, \dots, n\}$
2. for $i \leftarrow 1$ to n
 1. $\text{deg}(i) \leftarrow 1$
 2. for $j \leftarrow 1$ to $n-2$
 1. if $(i=t_j)$ then $\text{deg}(i) \leftarrow \text{deg}(i)+1$
3. for $i \leftarrow 1$ to $n-2$
 1. Sei v_i kleinster Knoten mit $\text{deg}(v_i)=1$.
 2. $E \leftarrow E \cup \{v_i, t_i\}$
 3. $\text{deg}(v_i) \leftarrow \text{deg}(v_i)-1$; $\text{deg}(t_i) \leftarrow \text{deg}(t_i)-1$
4. Seien u, v Knoten mit $\text{deg}(u)=\text{deg}(v)=1$. $E \leftarrow E \cup \{u, v\}$.

Ausgabe: $T=(V,E)$

- Terminierung nach $\mathcal{O}(n^2)$ Schleifendurchläufen. \cup

Korrektheit

z.z.: Algorithmus Dekodierung fügt im i -ten Schritt diejenige Kante $\{v_i, t_i\}$ in T ein, die im i -ten Schritt von Algorithmus Kodierung entfernt wird.

- Schritt 1: Falls Prüferkodelänge $n-2$, dann gilt $|V|=n$.
- Schritt 2: Rekonstruktion aller Knotengrade aus T .
- Schritt 3: Analog zur Kodierung:
 - Bestimmung des kleinsten Blattes v_i
 - Hinzufügen anstatt Entfernen der Kante $\{v_i, t_i\}$
 - Anpassung der (Rest-)Grade von $\{v_i, t_i\}$

Speicherung von Graphen

Def: Sei $G=(V,E)$ mit $V=[n]$. Die $(n \times n)$ -Matrix $A=(a_{u,v})$ mit

$$a_{u,v} = \begin{cases} 1 & \text{falls } \{u, v\} \in E \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

heisst Adjazenzmatrix von G .

Def: Sei $G=(V,E)$ mit $V=[n]$.

Die Adjazenzlistendarstellung von G ist ein

- **Array von n verketteten Listen.**
- **Die i -te Liste beinhaltet die Nachbarn von i**
 - **vorzugsweise in aufsteigend sortierter Reihenfolge**

Vergleich der Darstellungen

	Adjazenz-Matrix	Adjazenz-Liste
Speicherbedarf	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n+m)$, d.h. $o(n^2)$ für $m=o(n^2)$
$\{u,v\} \in E?$	$\mathcal{O}(1)$	$\mathcal{O}(\min\{\deg(u), \deg(v)\})$
Bestimme $\Gamma(v)$	$\mathcal{O}(n)$	$\Theta(\deg(v))$

Warteschlange

Datenstruktur Queue Q:

- Generieren einer Q:
 - $Q \leftarrow \text{new Queue}$
- Einfügen:
 - $Q.\text{Enqueue}(u)$ fügt u in Q ein.
- Prüfung, ob Q leer ist.
 - $Q.\text{IsEmpty()} \neq \text{TRUE} \Leftrightarrow Q$ enthält mindestens ein Element
- Entfernen: Falls $Q.\text{IsEmpty()} \neq \text{TRUE}$:
 - $Q.\text{Dequeue}()$ liefert dasjenige Element, das am längsten in der Warteschlange Q ist

Queue ist FIFO-Datenstruktur (First in, first out).

Annahme: Laufzeit für Enqueue, Dequeue und Isempty ist $\mathcal{O}(1)$.

Breitensuche (Breadth First Search)

Algorithmus BFS

Eingabe: $G=(V,E)$ in Adjazenzlistendarstellung mit Startknoten $s \in V$

1. Für alle $v \in V$
 1. if ($v=s$) then $d[v] \leftarrow 0$ else $d[v] \leftarrow \infty$
 2. $\text{pred}(v) \leftarrow \text{nil}$;
2. $Q \leftarrow \text{new Queue}$;
3. $Q.\text{Enqueue}(s)$;
4. while ($Q.\text{Isempty} \neq \text{TRUE}$)
 1. $v \leftarrow Q.\text{Dequeue}(Q)$.
 2. Für alle $u \in I(v)$
 1. if ($d[u]=\infty$) then
 1. $d[u] \leftarrow d[v]+1$; $\text{pred}[u] \leftarrow v$;
 2. $Q.\text{Enqueue}(u)$;

Ausgabe: Arrays $d[v]$, $\text{pred}[v]$ für $v \in V$.

Zusammenfassung

- Spannbaum
 - Algorithmisch: entferne Kreiskanten
 - Anzahl markierter Spannbäume, Prüferkode
- Darstellung von Graphen
 - Adjazenzliste
 - Adjazenzmatrix
- Datenstruktur Warteschlange
- BFS